

OMDK- Rezümé

PLAN-T: Interaktív Fitogén Bioenergetikai Robotikus Installáció

Készítő: Kovács Mihály Gergely

Témavezető: Harsányi Réka

Média Dizájn szak, harmadik évfolyam,

BKF- MMI

2014.

A PLAN-T interaktív fitogén bionergetikai robotikus installáció egy művészeti projekt. Egy lágyszárú növény élettani jelein alapuló, biológiai folyamatok mérésének segítségével szemlélteti a növény viselkedését.

Működési elve röviden: egy átlag cserepes növény által kibocsájtott, mikroamper szintű elektromos stimulusokat egy szenzor méri, és felerősítve továbbítja egy szabad szoftveres elektronikai fejlesztő platformnak, (ARDUINO) amely ezeket a jeleket szétosztja, és két egyenáramú DC motort mozgat vele egy adott rendszer szerint. Az egész szerkezet, egy saját tápon működő kerekcsukló váz. Így a cserepes szobanövény egy úgynevezett „kerekcsukló járógép protézist” kap, amely segítségével, a saját maga által kibocsájtott jelekből képes lesz mozogni, helyet változtatni.

Az alkotás technikai adatai: 25cm széles, 35 cm magas, fa, vagy műanyag, háromszög alakú, három darab kerékkel ellátott vázon lévő cserepes növény, mely egy ARDUINO szabad szoftveres elektronikai fejlesztő platformmal, egy jelerősítő szenzorral, egy külső táppal, és két egyenáramú motorral van felszerelve.

A művészeti projekt célja, elsősorban demonstrálni, a számunkra érzék és ingermentesnek tűnő élőlények viselkedését, továbbá vizsgálni egy olyan folyamatot, amelyre eddig még nem nagyon volt lehetőség, a növények ingereit, belső viselkedésüket.