

OTDK nevezések

Intézmény: Budapesti Műszaki és Gazdaságtudományi Egyetem

Kar: Közlekedésmérnöki és Járműmérnöki Kar

Szekció: Műszaki Tudományi

Alulírott intézményi/kari/szakterületi TDT/TDK elnök/felelős aláírással igazolom, hogy az alább felsorolt hallgatók által benyújtott, illetve mellékelte nevezési lapokon feltüntetett adatok a valóságnak megfelelnek. A benyújtott nevezési dokumentumok alapján ajánlom a megjelölt pályamunkák (dolgozat, alkotás, előadás) elfogadását az OTDK-n való részvételre.

Jóváhagyott	Nevezési azonosító	Cím	Szerző(k)
1. Igen	BME-KJK/10/001	Módszer kidolgozása folyami városi-elővárosi hajózási hálózat kialakítására	Berzsenyi Bence
2. Igen	BME-KJK/10/002	Határmenti régiók közlekedési szolgáltatásának fejlesztését támogató módszertan kidolgozása	Berzsenyi Bence
3. Igen	BME-KJK/10/003	Budapest közösségi közlekedési hálózatának gráf alapú vizsgálata	Marozsán Antal Patrik
4. Igen	BME-KJK/10/004	Hierarchikus trajektóriatervezés autonóm versenyautók számára	Losonczy Dániel
5. Igen	BME-KJK/10/005	Homogén ágensek alkalmazkodóképessége dinamikusan skálázható forgalmi környezetben	Knáb István Gellért
6. Igen	BME-KJK/10/006	Tanítóminta-priorizálási eljárások vizsgálata folytonos kimenetű ágensek esetére	Knáb István Gellért
7. Igen	BME-KJK/10/007	Multi-ágens Megerősítéssel Tanulás alapú döntéshozás autópályás környezetben	Knáb István Gellért
8. Igen	BME-KJK/10/008	Közösségi közlekedési utazási idők értékelése	Tóth Emma
9. Igen	BME-KJK/10/009	Technológiai elfogadási modell kidolgozása városi elektromos roller-megosztó szolgáltatásra	Tanai Gabriella
10. Igen	BME-KJK/10/010	Közlekedési infrastruktúra és forgalomszabályozás fejlesztését támogató módszertan kidolgozása a 15 városi körzetek körében	Kovács Ramón
11. Igen	BME-KJK/10/011	Széleskörű utasszállító repülőgépek üzemeltetési költségeinek vizsgálata	Tóth Janka Anna
12. Igen	BME-KJK/10/012	Mikromobilitási eszközök mozgáselemzése az autonóm közúti járművek szemszögéből	Neukum Csanád
13. Igen	BME-KJK/10/013	Megerősítéssel Tanulás alkalmazása autópálya-forgalomirányításban véletlenszerű anomáliák kezelésére	Mitrea Márk
14. Igen	BME-KJK/10/014	Budapesti rakodóhelyek city logisztikai szempontú elemzése	Tihanyi Janka Ráduly Nóra
15. Igen	BME-KJK/10/015	A digitális átláthatóság intralogisztikai keretrendszerének felépítése és vizsgálata	Káló Anna
16. Igen	BME-KJK/10/016	Mechanikai modell definiálása és validálása additívan gyártott Ti6Al4V próbatétel maradó feszültségeinek meghatározására	Kovács Péter Vrábel Imre
17. Igen	BME-KJK/10/017	Gyűjtőpont kijelölő módszertan kidolgozása igényalapú kisbuszok szolgáltatáshoz	Korompay Márton
18. Igen	BME-KJK/10/018	RRT alapú tanítóminta-gyűjtés alkalmazásai a megerősítéssel tanulásban	Péter István
19. Igen	BME-KJK/10/019	Gépi tanulási algoritmusok és modell alapú prediktív szabályozás kombinációk lehetőségeinek vizsgálata a járműirányításban	Bokor Ákos
20. Igen	BME-KJK/10/020	Folyamatfejlesztés digitalizációs eszközökkel a sürgősségi betegellátásban egy magyar SBO példáján keresztül	Tóth Ádám Horváth Ádám
21. Igen	BME-KJK/10/021	Beltéri helymeghatározó rendszerekkel támogatott intralogisztikai alkalmazási lehetőségek	Bajusz Olivér Hári Ágnes
22. Igen	BME-KJK/10/022	Autonóm járművek nemlineáris változó paraméterű szabályozásainak vizsgálata	Szentjóni Tamás Hunor
23. Igen	BME-KJK/10/023	Hibrid légtérrel elem fejlesztése fém 3D nyomtatással és generatív tervezéssel versenyautók számára	Molnár Károly
24. Igen	BME-KJK/10/024	A szétválasztó pont és a fenntarthatóság kapcsolata a termelésben	Gaál Bernadett Herbert Bálint
25. Igen	BME-KJK/10/025	Multi-ágens Megerősítéssel Tanulás alkalmazása autópályás döntéshozatal esetére	Gujgiczer Dániel Tamás
26. Igen	BME-KJK/10/026	A csomagautomata hálózatok fejlesztése konszolidációs alapelvek alkalmazásával	Uglik Zalán Tibor
27. Igen	BME-KJK/10/027	Metrikák és kapcsolódó indikátorok definiálása a city logisztikában használt csomagautomata topológiák térbeli tulajdonságainak értékelésére	Uglik Zalán Tibor
28. Igen	BME-KJK/10/029	Gyártási paraméterek dinamikai hatásainak vizsgálata additív módon gyártott darabokon	Seregi Bálint Leon
29. Igen	BME-KJK/10/030	Paraméterválasztás hatása additív gyártással készített Ti-6Al-4V próbatétel gyártási idő csökkenésére és legfontosabb mechanikai tulajdonságaira	Péri Bence Péter
30. Igen	BME-KJK/10/031	Drónokon alkalmazott IMU szenzor hibadetektálás mono kamera felvételekből	Jevuczó Gábor
31. Igen	BME-KJK/10/032	Drónokon alkalmazott optikai áramlás alapú legyezős szögsebességbecslés és hibadetektálás	Jevuczó Gábor
32. Igen	BME-KJK/10/033	Gyártási paraméterek változtatásának hatása additív gyártással készített Ti-6Al-4V próbatétel maradófeszültségére	Péri Bence Péter
33. Igen	BME-KJK/10/034	Tanítóminta értékbecslő módszerek alkalmazási lehetőségeinek vizsgálata a járműipari környezetérzékelés területén	Pap Bence Szilárd
34. Igen	BME-KJK/10/035	Femtoszekundumos lézerrel való felületkezelés hatása additívan gyártott Ti6Al4V lemezekre	Bereczki Alexandra
35. Igen	BME-KJK/10/036	Alacsony számításiigényű, moduláris track-to-track szenzorfüzió autonóm járművek környezetérzékelésének támogatására	Czibere Balázs

Az illetékes TDT-felelős adatai:

Név: Dr. Csizsár Csaba
Beosztás: Kari TDT felelős
Cím:
Telefonszám:
E-mail: csizsar.csaba@kik.bme.hu
Dátum: 2025. 02. 03. 09:02

Aláírás: